|  |
| --- |
|  |
|   |   | GRIGLIA DI VALUTAZIONE |   |   |   |
|   | INDICATORE 1 |  | P | GRADO VALUTAZ. | V | P x V |   |
|   |   |   |  | PESO | **1** = Obiettivo non raggiunto e problemi. |   |   |   |
|   | Correttezza |  |   | **2** = Obiettivo non raggiunto |   |   |   |
|   | Prova |  | 8 | **2,5** = Obiettivo raggiunto parzialmente |  |   |   |
|   | Completezza |  |   | **3** = Obiettivo sostanzialmente raggiunto |  |  |   |
|   | prova |  |   | **3,5** = Obiettivo raggiunto in modo soddisfacente |   |   |   |
|   |  |  |   | **4** = Obiettivo pienamente raggiunto  |  |   |   |
|   |   |   |  |   | **5** = Obiettivo raggiunto completamente |   |   |   |
|   | INDICATORE 2 |  | P | GRADO VALUTAZ. | V | P x V |   |
|   |   |   |   | PESO | **1** = Mancata consegna,comportamento oppositivo |   |   |   |
|   | Autonomia |  |   | **2** = Totalmente guidato\a e non collaborativo\a |   |   |   |
|   | nell’impostazione |  | 12 | **2,5** = Guidato\a |   |   |   |
|   | e |  |   | **3** = Parzialmente guidato\a |   |   |   |
|   | nell’applicazione |   |   | **3,5** = In autonomia |  |  |   |
|   |  |   |   | **4** = In autonomia e con sicurezza con ruolo attivo |   |   |   |
|   |   |   |   |   | **5** = In autonomia e con sicurezza con ruolo propositivo |   |   |   |
|   |   |   |   |   |   |   |   |   |
|   |   |   |   |   |   |   |  | /100 |
|   |   |   |   | MEDIA ARITMETICA | **M** |  | /10 |
|   |   |   |   | VOTO |   | **P** |  | /10 |
|   |   |   |   |   |   |   |   |   |